

Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem

Villamosmérnöki és Informatikai Kar

Pókszerű, járó robot fejlesztése

Komáromi Sándor

Konzulens

Nagy Ákos

Budapest, 2021

# Bevezetés

A robotot, amin az Önálló laboratórium alatt dolgoztam nem én kezdtem el fejleszteni. A szerkezet már önmagában egy kész egységet alkot, az én feladatom a projekttel való ismerkedés, illetve annak továbbfejlesztése volt. Munkám során Babits Mátyás és Massár Lóránt Mátyás által készített robotból indultam ki, elsődleges feladatom a robot mechanikai újra tervezése volt, ugyanis több helyen is el volt törve mikor átvettem.

## A Pókszerű robot